

Interaktiver Katalog ersetzt Katalogseiten

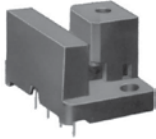
Honeywell Sensing and Control hat den PDF-Produktkatalog mit dem neuen **Interaktiven Katalog** ersetzt. Der **Interaktive Katalog** ist ein leistungsfähiges Suchwerkzeug, das die Suche nach Produktinformationen vereinfacht. Über den Interaktiven Katalog sind mehr Informationen zu Montage, Anwendungen und technischen Daten verfügbar als je zuvor.



**Klicken Sie auf dieses Symbol,
um den Interaktiven Katalog
zu testen.**

Sensing and Control
Honeywell Inc.
11 West Spring Street
Freeport, Illinois 61032

Hall-Effekt-Flügelrad-Positionssensoren



MERKMALE

- Betrieben mit Flügelradunterbrecher
- Temperaturbereich: -40 bis +125 °C
- Stromaufnehmender Leistungsausgang
- Kleiner als 2AV
- 4-Pin-Inline-Leiterplattenanschlüsse oder Zuleitungsdrähte
- Genaue Überwachung der Differenz, um der Pulsbreite besser vorherzusagen zu können
- Netzteil: 4,5 bis 5,5 oder 6 bis 16 VDC

4AV-BESTELLSCHLÜSSEL

Katalognummern	4AV11C	4AV12C	4AV11A	4AV12A
Versorgungsspannung (VDC)	4,5 bis 5,5	4,5 bis 5,5	6 bis 16	6 bis 16
Versorgungsstrom (mA maximal)	7,0	7,0	13,0	13,0
Ausgangstyp	Senke	Senke	Senke	Senke
Ausgangsspannung (V)	0,4	0,4	0,4	0,4
Strom pro Ausgang (mA)	4	8	10	20
Abschluss	Leiterplatte	Zuleitungsdraht	Leiterplatte	Zuleitungsdraht

MECHANISCHE DATEN AV-SERIE

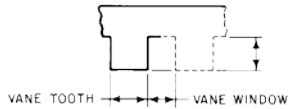
Serie	Links		Magnet		Rechts		L-R Diff.
	Betreiben a	Auslösen b	Steigung Diff.	Betreiben d	Auslösen c	Diff.	
4AV*	5,4/0,213	6,0/0,237	0,6/0,024	8,6/0,337	7,9/0,313	0,6/0,024	2,5/0,100

* Die Betriebseigenschaften der 4AV-Serie wurden angepasst, um einen Abstand von $0,100 \pm 0,010$ zwischen dem Einschaltpunkt auf der einen Seite des Schalters und dem Ausschaltpunkt auf der anderen Seite zu erzielen. Der Betätiger kann so konzipiert werden, dass eine bestimmte Pulsbreite zur Zeit- oder zur sequenziellen Steuerung erzeugt wird.

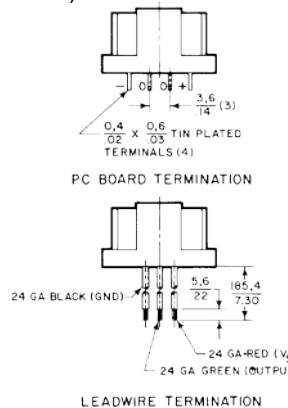
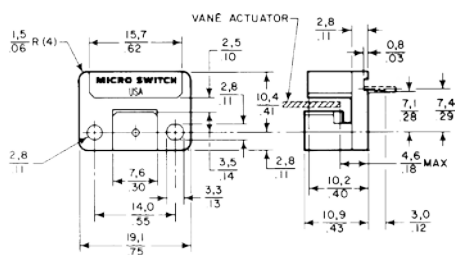
FLÜGELRADABMESSUNGEN (mm/Zoll)

Stärke	Min. Fenster	Min. Zahn	Min. Zahntiefe
1,0/0,04	10,2/0,40	10,2/0,40	9,3/0,37
1,6/0,06	10,2/0,40	6,3/0,25	

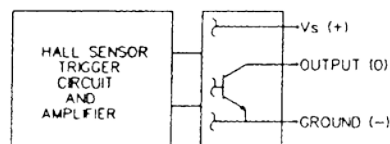
Flügelradmaterial:
Kaltgewalzter Stahl, 1018 oder geringer Kohlenstoffgehalt (vergütet).



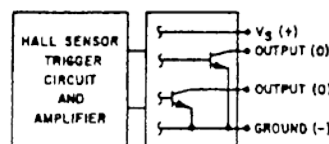
MONTAGEABMESSUNGEN (Nur zu Referenzzwecken)



BLOCKSCHALTBIOD Zuleitungsdraht



Leiterplatte

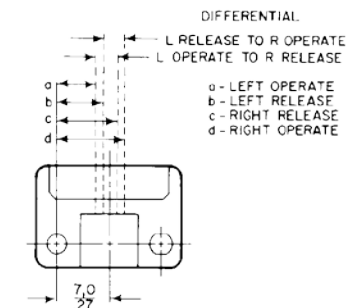


ALLGEMEINE INFORMATIONEN

Flügelradbetriebe Positionssensoren der AV-Serie mit integriertem Magneten werden mit einem ferromagnetischen Flügel betrieben, der die Lücke zwischen dem Hall-Sensor und dem Magneten durchläuft, sodass der magnetische Fluss vom Sensor positionabhängig abgeleitet wird. AV-Sensoren können als Endschalter verwendet werden, die mit einem einzelnen großen Flügel betrieben werden. Weitere Einsatzmöglichkeiten: als Tachometersensoren in Verbindung mit Zahnrädern oder als Synchronisationselemente zusammen mit Mitnehmern oder Sektoren. Die Sensoren der AV-Serie haben gemeinsame Funktionen, z. B.:

- Betrieben durch einen kostengünstigen ferromagnetischen Flügel, der einfach in der Herstellung ist
- Magnet und Sensor im gleichen robusten Gehäuse
- Abgedichtete Konstruktion – staub- und schmutzdicht
- Betriebsdrehzahl von 0 bis 100 kHz – keine Mindest-Betriebsdrehzahl
- Ein-/Aus-Zeitpunkte definierbar durch Flügelgröße
- Präzise mechanische Betriebseigenschaften

FLÜGELRADBETRIEB



1. Wenn sich kein Flügel in der Lücke befindet, ist der Ausgang leitend (stromaufnehmend ist Low, stromliefernd ist High).
2. Flügelbewegung von links nach rechts. Wenn die Vorderkante Position „b“ erreicht ist, wird der Ausgang unterbrochen (stromaufnehmender wird High, stromliefernd wird Low).
3. **Nachdem die Vorderkante „b“ erreicht hat:**
 - A. Wenn der Flügel sich weiter durch die Lücke bewegt und die Hinterkante Position „d“ erreicht, wird der Ausgang leitend.
 - B. Bei Flügelbewegung in umgekehrter Richtung („a“) wird der Ausgang leitend.
4. Bei Flügelbewegung von rechts nach links wird der Ausgang nichtleitend sobald die Vorderkante die Position „c“ erreicht und leitend, wenn die Hinterkante die Position „a“ erreicht.

Integrierter Magnet